

Hledání vektoru kolmého na zadané vektory

• \mathbb{R}^2 , zadán $\vec{u} = (u_1, u_2)$ najdeme $\vec{w} = (w_1, w_2)$; $\vec{u} \cdot \vec{w} = 0$

$$[\vec{u}]^\perp = ?$$

$$= [\vec{w}]$$

$$u_1 w_1 + u_2 w_2 = 0$$

např.: $\begin{matrix} \downarrow & \downarrow \\ -u_2 & u_1 \end{matrix}$

$$\vec{w} = \underline{\underline{(-u_2, u_1)}} \perp \vec{u}$$

• v \mathbb{R}^3 : zadány LN2 $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$ $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ najdeme $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$; $\vec{u} \perp \vec{w}$ a $\vec{v} \perp \vec{w}$

$$[\vec{u}, \vec{v}]^\perp = ?$$

$$= [\vec{w}]$$

tj. $\vec{u} \cdot \vec{w} = 0$ a $\vec{v} \cdot \vec{w} = 0$

↙ vzhl. ke kartézské soust.s.

$$u_1 w_1 + u_2 w_2 + u_3 w_3 = 0$$

$$v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3 = 0$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} u_1 & u_2 & u_3 & 0 \\ v_1 & v_2 & v_3 & 0 \end{array} \right) \text{ řešíme soustavu:}$$

$$\begin{pmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{matrix} v_1 \\ u_1 \end{matrix} \sim \begin{pmatrix} u_1 v_1 & u_2 v_1 & u_3 v_1 \\ v_1 u_1 & v_2 u_1 & v_3 u_1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} u_1 v_1 & u_2 v_1 & u_3 v_1 \\ 0 & u_1 v_2 - u_2 v_1 & u_1 v_3 - u_3 v_1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} u_1 v_1 & u_2 v_1 & u_3 v_1 \\ 0 & \left| \begin{smallmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{smallmatrix} \right| & \left| \begin{smallmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{smallmatrix} \right| \end{pmatrix}$$

$2\vec{r}_1 - 1\vec{r}_1$

dopočítejme w_1 :
z 1. rovnice:

$$u_1 \cdot w_1 + u_2 \cdot w_2 + u_3 \cdot w_3 = 0$$

$$u_1 \cdot w_1 + u_2 \cdot (-u_1 v_3 + u_3 v_1) + u_3 \cdot (u_1 v_2 - u_2 v_1) = 0$$

$$u_1 \cdot w_1 - u_1 u_2 v_3 + u_2 u_3 v_1 + u_1 u_3 v_2 - u_2 u_3 v_1 = 0$$

$$u_1 \cdot (w_1 - u_2 v_3 + u_3 v_2) = 0$$

$$w_1 = u_2 v_3 - u_3 v_2 = \left| \begin{array}{cc} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{array} \right|$$

tj.:

$$\vec{w} = \left(\left| \begin{array}{cc} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{array} \right|, - \left| \begin{array}{cc} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{array} \right|, \left| \begin{array}{cc} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{array} \right| \right)$$

$$\vec{w} = w_1 \vec{e}_1 + w_2 \vec{e}_2 + w_3 \vec{e}_3$$

až na nenulový násobek

pomůcka pro zapamatování:

$$\vec{w} = \left| \begin{array}{cc} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{array} \right| \vec{e}_1 - \left| \begin{array}{cc} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{array} \right| \vec{e}_2 + \left| \begin{array}{cc} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{array} \right| \vec{e}_3$$

vypadá to jako rozvoj determinantu:

formálně tedy píšme: $\left| \begin{array}{ccc} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \end{array} \right| = \vec{w}$

• co jsme získali? binoperaci na \mathbb{R}^3 : 2 vektorům \vec{u}, \vec{v} přiřadí \vec{w} (2)

Jak se tato operace chová vůči jiným operacím v \mathbb{R}^3 ?

①

z def. vektorového prostoru známe jedinou: $\underline{\underline{\vec{a} + \vec{b}}}$

Najdeme \vec{w} k vektorům $\vec{a} + \vec{b}, \vec{c}$:

$$\vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{a} + \vec{b} \\ \vec{c} \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 + b_1 & a_2 + b_2 & a_3 + b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix}$$

vůči sčítání vektorů se chová distributivně

na2. součin

ozn. \times (\cdot už je obsazena pro skal. součin)

② Je tento součin komutativní?

$$\begin{vmatrix} \vec{u} \\ \vec{v} \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} \vec{v} \\ \vec{u} \\ \vec{e}_1 \\ \vec{e}_2 \\ \vec{e}_3 \end{vmatrix} \Rightarrow \text{není kom.}$$

$\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v}$... vektorový součin vektorů \vec{u}, \vec{v} (v tomto pořadí)

Vektorový součin II

při hledání vektoru \vec{w} kolmého na 2 LNŽ vektory \vec{u}, \vec{v} v \mathbb{R}^3 jsme dospěli k:

$$\vec{w} = \underbrace{\begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix}}_{w_1} \vec{e}_1 - \underbrace{\begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix}}_{w_2} \vec{e}_2 + \underbrace{\begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}}_{w_3} \vec{e}_3,$$

což jsme formálně zapsali ve tvaru $\vec{w} = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \end{vmatrix}$, kde $(u_1, u_2, u_3) = \langle \vec{u} \rangle_B$
 $(v_1, v_2, v_3) = \langle \vec{v} \rangle_B$

tento tvar má výhody i nevýhody:

- výhoda: pěkný, snadno zapamatovatelný tvar, zkrátka jeden determinant s přehlednou strukturou

$B = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ je kladná ONB

- nevýhoda: det je pouze formálně sestaven, mísi se v něm reálná čísla a vektory, což není správné: det. je definován nad okruhem (tj. jeho prvky mají být z jediného okruhu)

Idea: zachovejme výhodu, odstraňme nevýhodu

tj. zapišme vektorový součin matematicky čistě

Jak na to? Musíme odstranit vektory \vec{e}_i a udělat z nich skaláry, ale tak, abychom nic podstatného neporušili.

tip: skalární součin...

vezmeme lib. $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$ $\langle \vec{x} \rangle_B = (x_1, x_2, x_3)$

tj. $\vec{x} = x_1 \vec{e}_1 + x_2 \vec{e}_2 + x_3 \vec{e}_3$

$$\vec{x} \cdot \vec{e}_1 = x_1 \underbrace{\vec{e}_1 \cdot \vec{e}_1}_1 + x_2 \underbrace{\vec{e}_2 \cdot \vec{e}_1}_0 + x_3 \underbrace{\vec{e}_3 \cdot \vec{e}_1}_0 = x_1$$

$$\vec{x} \cdot \vec{e}_2 = x_2$$

$$\vec{x} \cdot \vec{e}_3 = x_3$$

B je ONB, tj. $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_j = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$

tj. $\begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{vmatrix} = w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_3 x_3$

neboli $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}] = \vec{w} \cdot \vec{x} \quad \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^3$

$\forall \vec{u}, \vec{v} \in V_3 \exists! \vec{w} \in V_3; \forall \vec{x} \in V_3: [\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}] = \vec{w} \cdot \vec{x}$

• def. tento vektor \vec{w} naz. vektorový součin vektorů \vec{u}, \vec{v} , píšeme: $\vec{w} = \vec{u} \times \vec{v}$

• důkaz: zvolme ve V_3 kladnou ortonormální bázi B , vzhledem k ní: $\langle \vec{u} \rangle_B = (u_1, u_2, u_3)$

$$\langle \vec{v} \rangle_B = (v_1, v_2, v_3)$$

$$\langle \vec{x} \rangle_B = (x_1, x_2, x_3)$$

$$[\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}] = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \end{vmatrix} = x_1 \underbrace{\begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix}}_{w_1} - x_2 \underbrace{\begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix}}_{-w_2} + x_3 \underbrace{\begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}}_{w_3}$$

Při tomto značení je \Rightarrow našli jsme jediný \vec{w} vyhovující podmínce $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}] = \vec{w} \cdot \vec{x} \quad \forall \vec{x} \in V_3$

souřadnice tohoto jediného \vec{w} jsou $\langle \vec{w} \rangle_B = \left(\begin{matrix} |u_2 u_3| & -|u_1 u_3| & |u_1 u_2| \\ v_2 v_3 & -v_1 v_3 & v_1 v_2 \end{matrix} \right)$

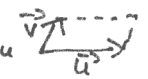
našli jsme jediné souřadnice vektoru \vec{w} vyhovující podm. $[\vec{u}_1, \vec{v}_1, \vec{x}] = \vec{w} \cdot \vec{x} \quad \forall x \in V_3,$

\exists tedy jediný takový vektor \vec{w}

• výhoda: definici vektorového součinu lze snadno rozšířit do V_n na základě této věty:

$V/ \quad \forall \vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{n-1} \in V_n \quad \exists! \vec{w} \in V_n; \quad \forall \vec{x} \in V_n: [\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_{n-1}, \vec{x}] = \vec{w} \cdot \vec{x}$

píšeme: $\vec{w} = \vec{v}_1 \times \vec{v}_2 \times \dots \times \vec{v}_{n-1}$ pozor: už to není binární operace

• Na SŠ se vektorový součin definuje jako vektor
 - kolmý na \vec{u}, \vec{v} (LNŽ)
 - jeho velikost je rovna obsahu rovnoběžníku 
 - orientace: $\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}$ tvoří kladnou bázi
 tj. souhlasnou s bází kartézskou

ověřme, že námi def. vekt. součin tyto podmínky splňuje:

• $\vec{u}, \vec{v} \in V_3$ LNŽ $\Rightarrow \vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{u}$ protože: z def.: $[\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}] = (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{x} \quad \forall x \in V_3$
 $\vec{u} \times \vec{v} \perp \vec{v}$ $(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{u} = [\vec{u}, \vec{v}, \vec{u}] = 0$
 $(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{v} = [\vec{u}, \vec{v}, \vec{v}] \stackrel{\uparrow \text{v det. jsou LZ řádky}}{=} 0$

• $\|\vec{u} \times \vec{v}\| = S_{\square}$

zvolme ve V_3 kladnou ONB tak,

aby: $B = \{\vec{a}_1, \vec{a}_2, \vec{a}_3\} \Rightarrow \vec{u} \times \vec{v} = [\vec{u}, \vec{v}] \cdot \vec{a}_3$

rovina $[\vec{a}_1, \vec{a}_2]$ byla totožná s rovinou $[\vec{u}, \vec{v}]$

důk.: $\vec{u} = u_1 \vec{a}_1 + u_2 \vec{a}_2$ $\vec{v} = v_1 \vec{a}_1 + v_2 \vec{a}_2$, \vec{a}_3 zde nefiguruje, \vec{u} i \vec{v} leží v rovině $[\vec{a}_1, \vec{a}_2]$
 $u_3, v_3 = 0$

B je kladná ONB $\Rightarrow [\vec{u}, \vec{v}] = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}$

$\langle \vec{u} \times \vec{v} \rangle_B = \left(\begin{matrix} |u_2 0| & -|u_1 0| & |u_1 u_2| \\ v_2 0 & -v_1 0 & v_1 v_2 \end{matrix} \right) = (0, 0, |u_1 u_2|)$

tj. $\vec{u} \times \vec{v} = [\vec{u}, \vec{v}] \cdot \vec{a}_3$

$\|\vec{u} \times \vec{v}\| = \|[\vec{u}, \vec{v}] \cdot \vec{a}_3\| = |[\vec{u}, \vec{v}]| \cdot \underbrace{\|\vec{a}_3\|}_{1 \text{ (ONB)}} = |[\vec{u}, \vec{v}]| = S_{\square}$

- $\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}$ tvoří kladnou bázi: (pro \vec{u}, \vec{v} LNŽ)

tj. bázi souhlasnou s kartézskou bází

matice přechodu od báze $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}\}$ k bázi kartézské: $\begin{pmatrix} \vec{u} & \vec{v} & \vec{u} \times \vec{v} \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \text{její determinant} &= [\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}] \\ &= (\vec{u} \times \vec{v}) \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) = \quad (\text{za } \vec{x} \text{ dosazeno } \vec{u} \times \vec{v}) \\ &= \|\vec{u} \times \vec{v}\|^2 > 0 \end{aligned}$$

det matice přechodu od báze $\{\vec{u}, \vec{v}, \vec{u} \times \vec{v}\}$ k bázi kartézské je > 0 ,
tyto báze jsou tedy souhlasné

Vlastnosti vektorového součinu:

(plynou přímo z vlastností determinantu)

$$\forall \vec{u}, \vec{v}, \vec{u}', \vec{v}' \in V_3:$$

$$\forall \vec{x} \in V_3:$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u}) \quad \begin{vmatrix} \vec{u} & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{v} & \vec{u} & \vec{x} \end{vmatrix}$$

$$(c\vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (c\vec{v}) = c \cdot (\vec{u} \times \vec{v}) \quad \begin{vmatrix} c\vec{u} & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix} = c \cdot \begin{vmatrix} \vec{u} & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix}$$

$$\vec{u} \times \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{u}, \vec{v} \text{ LZ} \quad \begin{vmatrix} \vec{u} & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix} = 0 \quad \forall \vec{x} \in V_3 \Leftrightarrow \vec{u}, \vec{v} \text{ LZ}$$

$$(\vec{u} + \vec{u}') \times \vec{v} = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u}' \times \vec{v} \quad \begin{vmatrix} \vec{u} + \vec{u}' & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{u} & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \vec{u}' & \vec{v} & \vec{x} \end{vmatrix}$$

$$\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{v}') = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{v}'$$

$$\forall \vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d} \in V_3:$$

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{c} \times \vec{d}) = \begin{vmatrix} \vec{a} \cdot \vec{c} & \vec{a} \cdot \vec{d} \\ \vec{b} \cdot \vec{c} & \vec{b} \cdot \vec{d} \end{vmatrix}$$

důk.: přímým výpočtem

pro usnadnění volíme kladnou ONB takovou,

$$\text{že } \vec{a} = (\alpha_1, 0, 0)$$

$$\vec{b} = (\beta_1, \beta_2, 0)$$