

## X.2 Taylorovy řady elementárních funkcí

**Definice.** Taylorovou řadou funkce  $f$  o středu  $a$  nazýváme řadu  $\sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x-a)^k$  (má-li  $f$  v bodě  $a$  derivace všech řádů).

**Věta 7.** Necht'  $a \in \mathbf{R}$ ,  $r > 0$  a  $f \in C^\infty((a-r, a+r))$ . Necht' existuje  $M > 0$  takové, že

$$\forall x \in (a-r, a+r) \forall k \in \mathbf{N} : |f^{(k)}(x)| \leq M.$$

Pak je funkce  $f$  v každém bodě intervalu  $(a-r, a+r)$  součtem své Taylorovy řady o středu  $a$ .

**Důsledek.** Pro každé  $x \in \mathbf{R}$  jsou funkce  $\exp$ ,  $\sin$  a  $\cos$  součtem své Taylorovy řady o středu 0. Platí tedy:

$$\begin{aligned} \forall x \in \mathbf{R} : \exp x &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} x^k, \\ \forall x \in \mathbf{R} : \sin x &= \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{(2k-1)!} x^{2k-1}, \\ \forall x \in \mathbf{R} : \cos x &= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k}. \end{aligned}$$

**Věta 8.** Platí:

$$\begin{aligned} \forall x \in (-1, 1) : \log(1+x) &= \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{k} x^k, \\ \forall x \in (-1, 1) : (1+x)^\alpha &= \sum_{k=0}^{\infty} \binom{\alpha}{k} x^k. \end{aligned}$$

## X.3 Taylorův polynom druhého řádu pro funkce více proměnných

**Definice.** Je-li  $f$  funkce  $n$  proměnných, která má v bodě  $\mathbf{a} \in \mathbf{R}^n$  parciální derivace prvního a druhého řádu, značíme

$$\begin{aligned} T_2^{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) &= f(\mathbf{a}) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(\mathbf{a})(x_i - a_i) \\ &\quad + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{a})(x_i - a_i)(x_j - a_j), \quad \mathbf{x} \in \mathbf{R}^n. \end{aligned}$$

Tuto funkci nazveme **Taylorovým polynomem druhého řádu funkce  $f$  v bodě  $\mathbf{a}$** .

Připomeňme označení  $\nabla f(\mathbf{a}) = (\frac{\partial f}{\partial x_1}(\mathbf{a}), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(\mathbf{a}))$  a dále označme symbolem  $\nabla^2 f(\mathbf{a})$  matici druhých parciálních derivací v bodě  $\mathbf{a}$  (tzv. **Hessova matice**), tj.

$$\nabla^2 f(\mathbf{a}) = \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(\mathbf{a}) \right)_{\substack{i=1..n \\ j=1..n}}$$

Pak můžeme psát

$$T_2^{\mathbf{a}} f(\mathbf{x}) = f(\mathbf{a}) + \nabla f(\mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a}) + \frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{a})^T \nabla^2 f(\mathbf{a})(\mathbf{x} - \mathbf{a}), \quad \mathbf{x} \in \mathbf{R}^n.$$

**Věta 9.** Necht'  $\mathbf{a} \in \mathbf{R}^n$ ,  $\Delta > 0$  a  $f \in \mathcal{C}^2(B(\mathbf{a}, \Delta))$ . Potom pro funkci  $\omega$  splňující vztah

$$\forall \mathbf{x} \in B(\mathbf{a}, \Delta) : f(\mathbf{x}) = T_2^{\mathbf{a}}(\mathbf{x}) + \omega(\mathbf{x}) \cdot \|\mathbf{x} - \mathbf{a}\|^2$$

platí  $\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{a}} \omega(\mathbf{x}) = 0$ .