

4 Numerické řešení rovnice vedení tepla

V této části se budeme zabývat numerickým řešením smíšené úlohy pro rovnici vedení tepla v jedné prostorové dimenzi. Hledáme funkci $u = u(x, t)$ definovanou pro $x \in [0, 1]$ a $t \geq 0$ takovou, že

$$(59) \quad u_t - u_{xx} = 0 \quad \text{v } (0, 1) \times \mathbb{R}^+,$$

$$(60) \quad u(0, t) = u(1, t) = 0 \quad \forall t > 0,$$

$$(61) \quad u(x, 0) = u^0(x) \quad \forall x \in [0, 1].$$

Budeme předpokládat, že úloha (59)–(61) má klasické řešení. To mimo jiné vyžaduje, aby počáteční a okrajové podmínky splňovaly podmínky kompatibility $u^0(0) = u^0(1) = 0$.

Úlohy uvedeného typu popisují šíření tepla v tenké izolované homogenní tyči konečné délky bez přítomnosti tepelných zdrojů. Úloha typu (59)–(61) též popisuje šíření tepla napříč nekonečnou deskou, přičemž x je souřadnice kolmá ke stěnám desky, na každé z nichž je předepsána konstantní teplota.

Poznámka 3 Transformací $v(x, t) = u(x, \kappa t) + \alpha(1 - x) + \beta x$ získáme úlohu s tepelnou difuzivitou κ a nehomogenními Dirichletovými okrajovými podmínkami:

$$v_t - \kappa v_{xx} = 0 \quad \text{v } (0, 1) \times \mathbb{R}^+,$$

$$v(0, t) = \alpha, \quad v(1, t) = \beta \quad \forall t > 0,$$

$$v(x, 0) = v^0(x) \equiv u^0(x) + \alpha(1 - x) + \beta x \quad \forall x \in [0, 1].$$

Uvažování $\kappa = 1$ a homogenních okrajových podmínek v (59)–(61) tedy nepředstavuje újmu na obecnosti. Podobně lze též jednoduchou transformací proměnné x přejít k úloze definované na libovolném zadaném prostorovém intervalu.

4.1 Řešení úlohy (59)–(61) Fourierovou metodou

Hledejme řešení úlohy (59)–(61) ve tvaru $u(x, t) = X(x)T(t)$. Dosazením do (59) a (60) snadno zjistíme, že

$$u(x, t) = a_m e^{-(m\pi)^2 t} \sin(m\pi x)$$

pro nějaké $m \in \mathbb{N}$ a $a_m \in \mathbb{R}$. Rovnice (59) a (60) splňuje zřejmě i libovolná lineární kombinace těchto funkcí. Nabízí se tedy hledat řešení u ve tvaru

$$(62) \quad u(x, t) = \sum_{m=1}^{\infty} a_m e^{-(m\pi)^2 t} \sin(m\pi x).$$

Z počáteční podmínky (61) plyne

$$(63) \quad u^0(x) = \sum_{m=1}^{\infty} a_m \sin(m\pi x),$$

a tudíž koeficienty a_m jsou Fourierovy koeficienty funkce u^0 při rozvoji do sinové řady. Platí

$$a_m = 2 \int_0^1 u^0(x) \sin(m\pi x) dx.$$

Je známo, že pro libovolné $u^0 \in L^2(0, 1)$ řada (63) konverguje v $L^2(0, 1)$. Součet řady (62) je pak nekonečně hladká funkce v $[0, 1] \times \mathbb{R}^+$, která řeší parciální diferenciální rovnici (59) a splňuje okrajovou podmínku (60). Pokud řada Fourierových koeficientů a_m konverguje absolutně, je součet řady (62) spojitá funkce na $[0, 1] \times \mathbb{R}_0^+$, která splňuje počáteční podmínku (61). K tomu stačí, aby funkce u^0 byla absolutně spojitá na $[0, 1]$, $(u^0)' \in L^2(0, 1)$ a $u^0(0) = u^0(1) = 0$ (konzistence s okrajovou podmínkou).

V praxi výsledek (62) umožňuje získat pouze numerickou aproximaci řešení u , neboť koeficienty a_m jsme obecně schopni určit pouze přibližně a navíc jsme schopni sečíst pouze konečně mnoho členů řady. Skutečným omezením uvedené metody však je, že ji nelze snadno zobecnit na komplikovanější úlohy. Je proto nutné hledat jiné způsoby výpočtu přibližného řešení úlohy (59)–(61) a jedním z možných postupů je aplikace metody konečných diferencí.

4.2 Explicitní schéma pro úlohu (59)–(61)

Podobně jako dříve zavedeme rovnoměrnou síť, kterou pokryjeme výpočetní oblast. Interval $[0, 1]$ nejprve rozdělíme na $J \in \mathbb{N}$ intervalů stejné délky $h = 1/J$, čímž vzniknou body $x_j = jh$, $j = 0, 1, 2, \dots, J$. Kromě prostorového kroku sítě h zavedeme též časový krok sítě $\tau > 0$ a definujeme časové hladiny $t_n = n\tau$, $n = 0, 1, 2, \dots$. Řešení u úlohy (59)–(61) aproximujeme v uzlech sítě (x_j, t_n) hodnotami U_j^n , kde $j = 0, 1, 2, \dots, J$ a $n = 0, 1, 2, \dots$. Opět položíme $u_j^n = u(x_j, t_n)$.

Uvažujeme-li rovnici (59) v uzlu (x_j, t_n) s $j \in \{1, \dots, J-1\}$ a $n \in \mathbb{N}_0$, můžeme provést následující aproximace:

$$0 = (u_t - u_{xx})(x_j, t_n) \approx \frac{\Delta_{+t} u_j^n}{\tau} - \frac{\delta_x^2 u_j^n}{h^2} \approx \frac{\Delta_{+t} U_j^n}{\tau} - \frac{\delta_x^2 U_j^n}{h^2}.$$

To vede k diferenčním rovnicím

$$(64) \quad U_j^{n+1} = U_j^n + \mu (U_{j+1}^n - 2U_j^n + U_{j-1}^n), \quad j = 1, 2, \dots, J-1,$$

kde

$$\mu = \frac{\tau}{h^2}.$$

Každou hodnotu na časové hladině t_{n+1} lze nezávisle spočítat z hodnot na časové hladině t_n a jedná se tedy o explicitní diferenční schéma.

K rovnicím (64) musíme ještě přidat okrajové a počáteční podmínky

$$(65) \quad U_0^n = U_J^n = 0, \quad n = 1, 2, \dots,$$

$$(66) \quad U_j^0 = u^0(x_j), \quad j = 0, 1, \dots, J.$$

Hodnoty přibližného řešení získáme tak, že nejprve definujeme hodnoty U_j^0 pomocí (66) a pak evolučně počítáme hodnoty přibližného řešení na následujících časových hladinách

z rovnic (64) a okrajových podmínek (65). Přibližné řešení U_j^n je tedy vztahy (64)–(66) jednoznačně určeno.

Cvičení 6 Uvažujte schéma (64)–(66) pro úlohu (59)–(61) s počáteční podmínkou

$$u^0(x) = \begin{cases} 2x & \text{pro } x \in [0, \frac{1}{2}], \\ 2 - 2x & \text{pro } x \in [\frac{1}{2}, 1]. \end{cases}$$

Zvolte $J = 20$ a proveďte výpočet pro $\tau = 0.0012$ a $\tau = 0.0013$.

Provedeme-li výpočty z cvičení 6, zjistíme, že pro $\tau = 0.0012$ získáme dobrou aproximaci řešení úlohy (59)–(61), zatímco pro $\tau = 0.0013$ se v přibližném řešení objeví oscilace, které se zvětšujícím se n rychle rostou. Jedná se o typický příklad stability či nestability numerického schématu. Jak uvidíme později, numerické výsledky zásadně závisejí na hodnotě μ , tj. na vztahu mezi prostorovým a časovým krokem.

Chyba diskretizace schématu (64) je dána vztahem

$$\varepsilon_j^n = \frac{\Delta_{+t} u_j^n}{\tau} - \frac{\delta_x^2 u_j^n}{h^2}$$

pro $j \in \{1, \dots, J-1\}$ a $n \in \mathbb{N}_0$. Je-li $x \in [h, 1-h]$ a $t \geq 0$, můžeme též položit

$$\varepsilon_{h,\tau}(x, t) = \frac{\Delta_{+t} u(x, t)}{\tau} - \frac{\delta_x^2 u(x, t)}{h^2}.$$

Pak $\varepsilon_j^n = \varepsilon_{h,\tau}(x_j, t_n)$. Použitím Taylorova vzorce získáme

$$\varepsilon_{h,\tau}(x, t) = \frac{1}{2} u_{tt}(x, \eta) \tau - \frac{1}{12} u_{xxxx}(\xi, t) h^2, \quad \xi \in (x-h, x+h), \eta \in (t, t+\tau).$$

Předpokládáme-li, že existují konstanty M_1 a M_2 takové, že $|u_{tt}| \leq M_1$, $|u_{xxxx}| \leq M_2$ na $[0, 1] \times [0, T]$, kde $T > 0$ je pevně zvolený čas, pak

$$(67) \quad |\varepsilon_{h,\tau}(x, t)| \leq \frac{1}{2} M_1 \tau + \frac{1}{12} M_2 h^2 = \frac{1}{2} \tau \left(M_1 + \frac{1}{6\mu} M_2 \right) \quad \forall x \in [h, 1-h] \times [0, T-\tau].$$

Vidíme tedy, že schéma je prvního řádu přesnosti v čase a druhého řádu přesnosti v prostoru. Pro pevný poměr μ (který je vhodné uvažovat pro zajištění stability, jak uvidíme později) se $\varepsilon_{h,\tau}$ chová jako $O(\tau)$ pro $\tau \rightarrow 0$ a v tomto smyslu je schéma prvního řádu přesnosti.

Poznámka 4 Jelikož $u_t = u_{xx}$, je $u_{tt} = u_{xxt} = (u_t)_{xx} = u_{xxxx}$, a tudíž

$$\varepsilon_{h,\tau}(x, t) = \frac{1}{2} \left(1 - \frac{1}{6\mu} \right) u_{xxxx}(x, t) \tau + O(\tau^2).$$

Pro $\mu = \frac{1}{6}$ je tedy schéma druhého řádu přesnosti. Jedná se ale o velmi speciální případ, se kterým se v obecnějších situacích nesetkáme.

4.3 Konvergence explicitního schématu

Věta 5 Uvažujme posloupnost $(h_i, \tau_i) \rightarrow (0, 0)$ pro $i \rightarrow \infty$ a předpokládejme, že $\mu_i \equiv \tau_i/h_i^2 \leq \frac{1}{2}$. Necht' $T > 0$ a $|u_{tt}| \leq M_1$, $|u_{xxxx}| \leq M_2$ v $[0, 1] \times [0, T]$. Pak pro libovolný bod $(x, t) \in [0, 1] \times [0, T]$ a libovolnou posloupnost $(j_i, n_i) \in \mathbb{N} \times \mathbb{N}$ takovou, že $j_i h_i \rightarrow x$, $n_i \tau_i \rightarrow t$, konvergují aproximace $U_{j_i}^{n_i}$ generované explicitním schématem (64)–(65) k řešení $u(x, t)$, přičemž tato konvergence je stejnoměrná v $[0, 1] \times [0, T]$.

Důkaz. Uvažujme libovolnou dvojici h, τ ($\tau < T$) a libovolný bod $(x_j, t_n) \in (0, 1) \times (0, T)$. Pro chybu aproximace $e_j^n = U_j^n - u_j^n$ platí

$$e_j^{n+1} = e_j^n + \mu [e_{j+1}^n - 2e_j^n + e_{j-1}^n] - \tau \varepsilon_j^n, \quad j = 1, \dots, J-1.$$

Definujeme-li $\|e^n\|_\infty = \max_{l=1, \dots, J-1} |e_l^n|$, pak (díky $e_0^n = e_J^n = 0$)

$$\|e^{n+1}\|_\infty \leq (|1 - 2\mu| + 2\mu) \|e^n\|_\infty + \tau \|\varepsilon^n\|_\infty \leq \|e^n\|_\infty + \tau \|\varepsilon^n\|_\infty.$$

Jelikož $e_l^0 = U_l^0 - u^0(x_l) = 0$, $l = 0, \dots, J$, dostáváme

$$\|e^n\|_\infty \leq \tau \sum_{k=0}^{n-1} \|\varepsilon^k\|_\infty \leq t_n \max_{k=0, \dots, n-1} \|\varepsilon^k\|_\infty.$$

Použitím (67) získáváme

$$|U_j^n - u(x_j, t_n)| \leq T \left(\frac{1}{2} M_1 \tau + \frac{1}{12} M_2 h^2 \right).$$

Tvrzení nyní plyne ze spojitosti u na $[0, 1] \times [0, T]$. □

4.4 Fourierova analýza chyby

Víme, že řešení úlohy (59)–(61) lze zapsat ve tvaru Fourierovy řady (62). Ukážeme, že v podobném tvaru lze zapsat i přibližné řešení splňující (64)–(66). Za tím účelem zapíšeme řady (62) a (63) pomocí komplexních exponencií:

$$(68) \quad u(x, t) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} A_m e^{im\pi x - (m\pi)^2 t},$$

$$(69) \quad u^0(x) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} A_m e^{im\pi x}.$$

Položíme-li $u^0(x) = -u^0(-x)$ pro $x \in [-1, 0)$, pak

$$A_m = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 u^0(x) e^{-im\pi x} dx.$$