

Křivka může být zadána různými způsoby. Nejobvyklejší zadání (a pokud nebude řečeno jinak, právě toto zadání bude použito) je jako spojitý obraz kompaktního intervalu z  $\mathbb{R}$ . Jedná se vlastně o parametrické zadání, protože spojitě zobrazení  $\Phi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  je  $n$ -tice spojitých reálných funkcí jedné proměnné definovaných na  $[a, b]$ .

Křivka v rovině je tedy popsána spojitými funkcemi  $\varphi, \psi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  jako množina bodů  $\{(\varphi(t), \psi(t)); t \in [a, b]\}$ .

Křivka v prostoru je popsána spojitými funkcemi  $\varphi, \psi, \tau : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  jako množina bodů  $\{(\varphi(t), \psi(t), \tau(t)); t \in [a, b]\}$ .

Počáteční bod křivky je  $\Phi(a)$ , koncový bod je  $\Phi(b)$  (pokud není orientace stanovena jinak – viz dále). Křivky, u kterých počáteční a koncový bod splývají, se nazývají *uzavřené*.

Nechť jsou dány dvě křivky  $C_1, C_2$  definované funkcemi  $\Phi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  a  $\Psi : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n$ , přičemž koncový bod křivky  $C_1$  je počáteční bod křivky  $C_2$ , tj.  $\Phi(b) = \Psi(c)$ . Spojením obou křivek se rozumí křivka, značená jako  $C_1 + C_2$ , definovaná funkcí  $T(t)$  na intervalu  $[a, b + d - c]$  předpisem

$$T(t) = \begin{cases} \Phi(t), & \text{pro } t \in [a, b]; \\ \Psi(t + c - b), & \text{pro } t \in [b, b + d - c]. \end{cases}$$

Je zřejmé, jak se definuje spojení tří a více křivek.

V dalším textu bude používán pojem hladká křivka. Je-li křivka popsána parametricky funkcemi  $\varphi, \psi$ , znamená to:

1. funkce  $\varphi, \psi$  mají spojitě první derivace;
2. pro každé  $t \in [a, b]$  je aspoň jedna z derivací  $\varphi'(t), \psi'(t)$  nenulová;
3. každý bod křivky je obrazem jediného bodu z  $[a, b]$  s jedinou možnou výjimkou: počáteční a koncový bod mohou splývat.

Po částech hladká křivka je křivka, která vznikla spojením konečně mnoha hladkých křivek.

**DEFINICE.** Nechť je dána reálná funkce  $f$  na po částech hladké křivce v rovině zadané parametricky funkcemi  $\varphi$  a  $\psi$  na intervalu  $[a, b]$ . Pak se definuje křivkový integrál 1.druhu funkce  $f$  podél křivky  $C$  jako

$$\int_C f(s) \, ds = \int_a^b f((\varphi(t), \psi(t))) \sqrt{\varphi'^2(t) + \psi'^2(t)} \, dt.$$

**POZOROVÁNÍ.** Následující 3 rovnosti platí, jakmile mají smysl pravé strany, poslední nerovnost platí, pokud existuje levá strana.

1.  $\int_C (\alpha f(s) + \beta g(s)) \, ds = \alpha \int_C f(s) \, ds + \beta \int_C g(s) \, ds;$
2.  $\int_{C_1 + C_2} f(s) \, ds = \int_{C_1} f(s) \, ds + \int_{C_2} f(s) \, ds;$
3.  $\int_{-C} f(s) \, ds = - \int_C f(s) \, ds;$
4.  $|\int_C f(s) \, ds| \leq L(C) \max_{s \in C} |f(s)|,$  kde  $L(C)$  je délka křivky  $C$ .

## KŘIVKOVÉ INTEGRÁLY 2.DRUHU

**DEFINICE.** Necht' je dána rovinná po částech hladká orientovaná křivka  $C$  funkcemi  $\varphi, \psi$  na intervalu  $[a, b]$  a funkce  $f$  na  $C$  s hodnotami v  $\mathbb{R}^2$  se souřadnicemi  $(f_1, f_2)$ .

Pak se definuje křivkový integrál 2.druhu funkce  $f$  podle křivky  $C$  jako

$$\int_C \mathbf{f}(s) \cdot d\mathbf{t} = \int_C (f_1(x, y) dx + f_2(x, y) dy) = \int_a^b (f_1(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + f_2(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t)) dt.$$

**POZOROVÁNÍ.** Následující 3 rovnosti platí, jakmile mají smysl pravé strany.

1.  $\int_C (\alpha \mathbf{f} + \beta \mathbf{g}) \cdot d\mathbf{t} = \alpha \int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t} + \beta \int_C \mathbf{g} \cdot d\mathbf{t}$ ;
2.  $\int_{C_1+C_2} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t} = \int_{C_1} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t} + \int_{C_2} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t}$ ;
3.  $\int_{-C} \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t} = - \int_C \mathbf{f} \cdot d\mathbf{t}$ ;

**POZOROVÁNÍ.**

$$\int_C (f_1(x, y) dx + f_2(x, y) dy) = \int_C (f_1(s) \cos \alpha(s) + f_2(s) \sin \alpha(s)) ds,$$

kde  $\alpha(s)$  je úhel, který svírá tečný vektor k  $C$  v bodě  $s$  s osou  $x$ .

**VĚTA. (Green)** Necht'  $H$  je otevřená množina v rovině obsahující jednoduše uzavřenou křivku  $C$  i s jejím vnitřkem  $\iota C$  a  $f = (f_1, f_2)$  je funkce  $H \rightarrow \mathbb{R}^2$  mající spojité parciální derivace na  $H$ . Pak platí

$$\int_C f_1 dy - f_2 dx = \iint_{\iota C} (\partial f_1 \setminus \partial f_2 \setminus \partial f_3 \setminus \partial f_4 \setminus \partial f_5 \setminus \partial f_6 \setminus \partial f_7 \setminus \partial f_8 \setminus \partial f_9 \setminus \partial f_{10}) dx dy$$

**POZOROVÁNÍ.**

1. Délka po částech hladké křivky  $C$  je rovna  $\int_C ds$ .
2. Hmotnost tenkého drátu majícího tvar po částech hladké křivky  $C$ , který má v bodě  $s$  hustotu  $h(s)$ , je rovna  $\int_C h(s) ds$ .
3. Těžiště tenkého drátu majícího tvar po částech hladké křivky  $C$ , který má v bodě  $s$  hustotu  $h(s)$ , má souřadnice  $(T_x, T_y)$ , kde ( $m$  značí hmotnost drátu)

$$T_x = \frac{\int_C x h(s) ds}{m}, \quad T_y = \frac{\int_C y h(s) ds}{m}.$$