

G.3 Greenova funkce

Fundamentální řešení generují řešení $Lu = f$ v \mathbb{R}^d kowolné o f.
 Nesplňují však po $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ ohranění podmínky. Tento nedostatek můžeme odstranit - dostaneme se tak k pojmu Greenova funkce.

Začneme pomocným, ale důležitým tvrzením o reprezentaci hladkých funkcí v omezených oblastech, vědy nazývají "věta o třech potenciálech".

Tvrzení (Věta o třech potenciálech) • Bud' $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ omezená, omezená s hranicí $\partial\Omega$, na které lze použít Gaussovu větu / integraci per partes po funkci více proměnných).

- Bud' $u \in C^2(\Omega)$.
- Necht' Φ maet Fundamentální řešení Poissonovy rec, tj.

$$\Phi(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \ln|x| & d=2 \\ \frac{1}{d(d-2)} \frac{1}{|x|^{d-2}} & d \geq 3. \end{cases}$$

Pat

(*) $u(x) = - \int_{\Omega} \Phi(y-x) \Delta u(y) dy - \int_{\partial\Omega} \left(u(y) \frac{\partial \Phi}{\partial \nu}(y-x) - \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) \Phi(y-x) \right) dS_y$

(Dě) Připomeneme, že $\tilde{\Phi}(y) := \Phi(y-x)$ má singularitu v $y=x$ a v oblasti bude splňovat $\Delta \tilde{\Phi} = 0$. Uvažujme tedy $\Omega - B_\epsilon(x)$ místo Ω a poklejneme k ideálu, že v této oblasti $\epsilon \rightarrow 0+$. Tedy

$$- \int_{\Omega - B_\epsilon(x)} \Phi(y-x) \Delta u(y) dy \stackrel{\text{per partes}}{=} \int_{\Omega - B_\epsilon(x)} \nabla_y \Phi(y-x) \cdot \nabla u(y) dy - \int_{\partial\Omega - \partial B_\epsilon(x)} \Phi(y-x) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) dS_y$$

(srovnej s 1. integrálem na pravé straně (*))

$$\stackrel{\text{per partes}}{=} - \int_{\Omega - B_\epsilon(x)} \Delta_y \Phi(y-x) u(y) dy + \int_{\partial\Omega - \partial B_\epsilon(x)} \left\{ u(y) \frac{\partial \Phi}{\partial \nu}(y-x) - \Phi(y-x) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) \right\} dS_y$$

$= 0$

$$= \int_{\partial\Omega} \left\{ u(y) \frac{\partial \Phi}{\partial \nu}(y-x) - \Phi(y-x) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) \right\} dS_y - \int_{\partial B_\epsilon(x)} \left(u(y) \frac{\partial \Phi}{\partial \nu}(y-x) - \Phi(y-x) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) \right) dS_y$$

Vidíme, že vtoze (*) bude dostatečně pomal poslední integrál bude konvergovat k $u(x)$ po $\epsilon \rightarrow 0+$.

Ansatz

$$(i) \left| \int_{\partial B_\varepsilon(x)} \phi(y-x) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) dS_y \right| \leq \| \nabla u \|_\infty, B_\varepsilon(x) \cap \Omega \int_{\partial B_\varepsilon(x)} | \phi(y-x) | dS_y$$

$(u \in C^2(\Omega))$

$$\leq c \| \nabla u \|_\infty, B_\varepsilon(x) \cap \Omega$$

$c \in h \varepsilon \quad [d=2]$
 $c \varepsilon \quad [d \geq 3]$
 $\rightarrow 0 \text{ pro } \varepsilon \rightarrow 0+$

$$(ii) - \int_{\partial B_\varepsilon(x)} u(y) \frac{\partial \Phi(y-x)}{\partial \nu} dS_y = - \int_{\partial B_\varepsilon(x)} u(y) \frac{\partial \phi(y-x)}{\partial x_i} \cdot \frac{y_i - x_i}{|y-x|} dS_y$$

podmínky
tranz
 $\Phi(y-x)$

$$\rightarrow \frac{1}{d \alpha(d)} \int_{\partial B_\varepsilon(x)} u(y) \frac{1}{|y-x|^{d-1}} dS_y = \frac{1}{d \alpha(d) \varepsilon^{d-1}} \int_{\partial B_\varepsilon(x)} u(y) dS_y$$

$$= \frac{1}{|\partial B_\varepsilon(x)|} \int_{\partial B_\varepsilon(x)} u(y) dS_y \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0+} u(x)$$

zde jsme využili pomocný výpočet:

$$d |\partial B_\varepsilon(x)| = \varepsilon |\partial B_\varepsilon(x)| \cdot d \varepsilon^{d-1} \alpha(d) \Rightarrow |\partial B_\varepsilon(x)| = d \alpha(d) \varepsilon^{d-1}$$

Vzorec (*) je "takřka" ideální z pohledu reprezentace řešení.

Rešime-li totiž Dirichletovu úlohu

$$(D) \quad \boxed{-\Delta u = f \text{ v } \Omega, \quad u = u_D \text{ na } \partial \Omega}$$

či Neumannovu úlohu

$$(N) \quad \boxed{-\Delta u = f \text{ v } \Omega, \quad \frac{\partial u}{\partial \nu} = g \text{ na } \partial \Omega}$$

pak dva z integrálů na pravé straně (*) jsou jasně specifikovány daty ($\{u_D, f\}$ či $\{g, f\}$) a fundamentální řešení. Je možné však vyjádřit 3. člen integrálu?

Zde si pomůžeme pomocnou úlohou (opardiem / rovelhoem), kterou budeme schopni ve speciálních geometriích (koule, vnější koule, plošný kotouč) explicitně vyřešit a vzorec (*) pak vede k explicitnímu řešení Dirichletovy či Neumannovy či směsivé úlohy. Tento přístup lze však využít i v komplikovanějších geometriích & modulem Ashihoshi řešení na hranicích integrálů a & jejich distribucí, viz

např. kniha Wolfgang Wendland: "Boundary integral equations".
C. Kikio

Jak pomocna uloha vypadá?

► V případě Dirichletova problému (D) hledáme opravdové $\Psi^x = \Psi^x(y)$ jako řešení (Kp) $\boxed{-\Delta \Psi^x = 0 \text{ v } \Omega, \Psi^x(y) = \phi(x-y) \text{ na } \partial\Omega}$

Dvojnásobnou integraci per-partes dostaneme ($u \in C^2(\Omega)$)

(**)
$$-\int_{\Omega} \Psi^x(y) \Delta u(y) dy = \underbrace{-\int_{\partial\Omega} \Psi^x(y) \frac{\partial u}{\partial \nu}(y) dS_y}_{\phi(y-x)} + \int_{\partial\Omega} \frac{\partial \Psi^x}{\partial \nu}(y) u(y) dS_y$$

Sečteme-li (*) a (**) dostaneme:

$$u(x) = -\int_{\Omega} (\phi(y-x) - \Psi^x(y)) \Delta u(y) dy - \int_{\partial\Omega} \left(\frac{\partial \phi}{\partial \nu}(y-x) - \frac{\partial \Psi^x}{\partial \nu}(y) \right) u(y) dS_y$$

Zavedeme-li značení

$$\boxed{G(x,y) := \phi(y-x) - \Psi^x(y)}$$

tzv. Greenova funkce (k Dirichletu uloze)

pak lze psát

$$\boxed{u(x) = \int_{\Omega} G(x,y) \underbrace{(-\Delta u(y))}_{f(y)} dy - \int_{\partial\Omega} \frac{\partial G}{\partial \nu}(x,y) \underbrace{u(y)}_{h(y)} dS_y}$$

Všimneme si: A definice G a Ψ^x , že G má: $\boxed{-\Delta G = \delta_x \text{ v } \Omega, G = 0 \text{ na } \partial\Omega}$

► V případě Neumannovy ulohy (N) hledáme opravdové $\Psi^x = \Psi^x(y)$ jako řešení (Kn) $\boxed{-\Delta \Psi^x = 0 \text{ v } \Omega, \frac{\partial \Psi^x}{\partial \nu}(y) = \frac{\partial \phi(x-y)}{\partial \nu} \text{ v } \partial\Omega}$

Stejným postupem jako u výše dostaneme (s využitím):

$$\boxed{u(x) = \int_{\Omega} G(x,y) \underbrace{(-\Delta u(y))}_{= f(y)} dy - \int_{\partial\Omega} G(x,y) \underbrace{\frac{\partial u}{\partial \nu}(y)}_{= g(y)} dS_y$$

přičemž G nyní má:

$$\boxed{-\Delta G = \delta_x \text{ v } \Omega, \frac{\partial G}{\partial \nu} = 0 \text{ na } \partial\Omega}$$

Poznámka: potvrdě Ψ^x je u obou uloh harmonické, více mimo jiné, i.e. $\Psi^x \in C^\infty(\Omega), \dots$

Jestli už se začneme zabývat otázkou konstrukce Greenovyč funkce, ukažeme si, že G je vlnědem ϕ a y symetrická.

Tvrzení Platí:

$$G(x^1, x^2) = G(x^2, x^1) \quad \forall x^1, x^2 \in \Omega \quad (x^1 \neq x^2)$$

(Dě) Bud $x^1 \neq x^2, x^1, x^2 \in \Omega$ libovolně, ale pevně. Definiujme: Ω

pro x^1 : $v: z \mapsto G(x^1, z) = v(z)$

pro x^2 : $w: z \mapsto G(x^2, z) = w(z)$



Ple konstrukce G víme, že

$$-\Delta v = \delta_{x^1} \quad v = 0 \quad \text{na } \partial\Omega$$

$$-\Delta w = \delta_{x^2} \quad w = 0 \quad \text{na } \partial\Omega$$

Pro $\epsilon > 0$ takové, že $B_\epsilon(x^1) \cap B_\epsilon(x^2) = \emptyset, B_\epsilon(x^i) \subset \Omega, i=1,2$,

dostáváme:

$$0 = \int_{\Omega - (B_\epsilon(x^1) \cup B_\epsilon(x^2))} -\Delta v w \, dx \stackrel{\text{2x per partes}}{=} \int_{\Omega - (B_\epsilon(x^1) \cup B_\epsilon(x^2))} v(-\Delta w) \, dx + \int_{\partial(B_\epsilon(x^1) \cup B_\epsilon(x^2))} \left(\frac{\partial v}{\partial \nu} w - v \frac{\partial w}{\partial \nu} \right) dS_y$$

kde jsme využili, že $v=w=0$ na $\partial\Omega$

Odsud

$$\int_{\partial B_\epsilon(x^1)} \left(\frac{\partial v}{\partial \nu} w - v \frac{\partial w}{\partial \nu} \right) dS_y = \int_{\partial B_\epsilon(x^2)} \left(\frac{\partial w}{\partial \nu} v - \frac{\partial v}{\partial \nu} w \right) dS_y$$

Víme: $w \in C^\infty(B_\epsilon(x^1))$ a také $v \in C^\infty(B_\epsilon(x^2))$
 $\psi^1, \psi^2 \in C^\infty(B_\epsilon(x^1))$ $\psi^1, \psi^2 \in C^\infty(B_\epsilon(x^2))$

tedy o chování těchto integrovaných rozdílů $\phi(x^1-y)$ a $\phi(x^2-y)$.
 Postupem přejdeme jako v důkazu Tvrzení "o všech potenciálech"
 dostáváme (pokud $\epsilon \rightarrow 0+$):

$$w(x^1) = v(x^2)$$

tm.

$$\underline{G(x^2, x^1) = G(x^1, x^2)}$$

