

(9 bodů) Nechť

$$f(x, y) = \sqrt[3]{x(y-1)^2}.$$

- Určete definiční obor funkce a kde je funkce spojitá.
- Určete, kde existují parciální derivace 1. řádu a kde jsou spojitě.
- Nechť $A = [0, 0]$, $B = [0, 1]$, $C = [1, 0]$, $D = [1, 1]$.

Určete, ve kterých bodech existuje totální diferenciál f . Pokud existuje, pak ho spočtěte. Vše zdůvodněte!

Definiční obor funkce $f(x, y)$ je \mathbb{R}^2 a funkce je na svém definičním oboru spojitá (například proto, že funkce je složením spojitých funkcí). (1 bod)

Parciální derivace

$$\frac{\partial}{\partial x} f(x, y) = \frac{1}{3} x^{-\frac{2}{3}} (y-1)^{\frac{2}{3}} \quad (1)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} f(x, y) = \frac{2}{3} x^{\frac{1}{3}} (y-1)^{-\frac{1}{3}} \quad (2)$$

zřejmě existují mimo množinu $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \neq 0, y \neq 1\}$. Dále je zřejmé, že parciální derivace neexistují na množinách $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x = 0, y \neq 1\}$ a $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x \neq 0, y = 1\}$. Zbývá prozkoumat parciální derivace v bodě $[x, y] = [0, 1]$, dle definice je (1 bod)

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 1) - f(0, 1)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{h} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) &= \lim_{h \rightarrow 1} \frac{f(0, 1+h) - f(0, 1)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{h} = 0 \end{aligned}$$

je tedy (1 bod)

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 1) &= 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0, 1) &= 0. \end{aligned}$$

V bodech $A = [0, 0]$ a $D = [1, 1]$ neexistují parciální derivace a tudíž zde neexistuje ani totální diferenciál. (1 bod)

V bodě $C = [1, 0]$ jsou parciální derivace spojitě a tudíž zde existuje totální diferenciál. Jeho hodnotu určíme snadno ze znalosti parciálních derivací (dosazujeme $[x, y] = [1, 0]$ do (1) a (2)) (1 bod)

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(1, 0) &= \frac{1}{3} \\ \frac{\partial f}{\partial y}(1, 0) &= -\frac{2}{3}. \end{aligned}$$

Totální diferenciál v bodě $C = [1, 0]$ je pak dán jako (1 bod)

$$df \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = \frac{\partial f}{\partial x}(1,0)h_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(1,0)h_2 = \frac{1}{3}h_1 - \frac{2}{3}h_2.$$

V bodě $B = [0, 1]$ nejsou parciální derivace spojité a je tudíž potřeba prozkoumat existenci totálního diferenciálu podle definice. Jako kandidát na totální diferenciál připadá v úvahu pouze lineární zobrazení

(1 bod)

$$df \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} = \frac{\partial f}{\partial x}(0,1)h_1 + \frac{\partial f}{\partial y}(0,1)h_2 = 0.$$

Dle definice by mělo platit

$$\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{|f(h_1, 1 + h_2) - f(0, 1) - df([0, 1])[h_1, h_2]|}{\|h\|} = 0,$$

jest ovšem

$$\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{|f(h_1, 1 + h_2) - f(0, 1) - df([0, 1])[h_1, h_2]|}{\|h\|} = \lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{\sqrt[3]{h_1 h_2^2}}{\sqrt{h_1^2 + h_2^2}} \neq 0,$$

neboť stačí volit například $h_1 = h_2$. V bodě $B = [0, 1]$ tudíž totální diferenciál neexistuje.

(1 bod)

(9 bodů) Naleznete a klasifikujte lokální extrémy funkce

$$g(x, y) = (x^2 + y^2 + 4x)e^{-x-y}.$$

Funkce je spojitě diferencovatelná na celém \mathbb{R}^2 . Parciální derivace jsou (1 bod)

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial x}g(x, y) &= (2x - 4 + x^2 + y^2)e^{-x-y} \\ \frac{\partial}{\partial y}g(x, y) &= (-2y + x^2 + y^2 + 4x)e^{-x-y}\end{aligned}$$

Nutná podmínka pro lokální extrém

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial x}g(x, y) &= 0 \\ \frac{\partial}{\partial y}g(x, y) &= 0\end{aligned}$$

dává

$$\begin{aligned}2x - 4 + x^2 + y^2 &= 0 \\ -2y + x^2 + y^2 + 4x &= 0.\end{aligned}$$

Řešením této soustavy rovnic jsou body¹ (4 body)

$$\begin{aligned}A &= [0, 2] \\ B &= [-3, -1].\end{aligned}$$

Matice kvadratické formy druhého diferenciálu je (1 bod)

$$\begin{aligned}\begin{bmatrix} \frac{\partial^2}{\partial x^2}g(x, y) & \frac{\partial^2}{\partial x\partial y}g(x, y) \\ \frac{\partial^2}{\partial x\partial y}g(x, y) & \frac{\partial^2}{\partial y^2}g(x, y) \end{bmatrix} &= \\ &= \begin{bmatrix} -6 + x^2 + y^2 & -2y + 2x - 4 + x^2 + y^2 \\ -2y + 2x - 4 + x^2 + y^2 & 2 - 4y + x^2 + y^2 + 4x \end{bmatrix} e^{-x-y}.\end{aligned}$$

Speciálně v bodě $A = [0, 2]$ je matice kvadratické formy druhého diferenciálu (0,5 bodu)

$$\begin{bmatrix} -2 & -4 \\ -4 & -2 \end{bmatrix} e^{-2}.$$

Sylvestrovo kritérium nedává v tomto případě žádnou informaci. Signaturu kvadratické formy lze určit například doplněním na čtverec²

$$\begin{aligned}[h_1 \quad h_2] \begin{bmatrix} -2 & -4 \\ -4 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_1 \\ h_2 \end{bmatrix} &= \\ = -2x^2 - 8xy - 2y^2 &= -2(x^2 + 4xy) - 2y^2 = -2(x+2y)^2 + 8y^2 - 2y^2 = -2(x+2y)^2 + 6y^2.\end{aligned}$$

¹Užíváme standardního „pořadí“ složek vektoru $[x, y]$.

²Kladná konstanta e^{-2} nehraje při určování signatury kvadratické formy roli a proto ji vynecháváme.

Kvadratická forma druhého diferenciálu je tedy indefinitní a stacionární bod $A = [0, 2]$ je tudíž bodem sedlovým (není zde lokální extrém). **(1 bod)**

V bodě $B = [-3, -1]$ je matice kvadratické formy druhého diferenciálu **(0,5 bodu)**

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} e^4.$$

Dle Sylvestrova kritéria je tato kvadratická forma pozitivně definitní a a stacionární bod $B = [-1, -3]$ je tudíž bodem lokálního minima. **(1 bod)**