

## Geometrie, NMAG204 13/14 cvičení 7

**Hladké zobrazení**  $f : S_1 \rightarrow S_2$ , pokud  $\mathbf{p}_2^{-1} \circ f \circ \mathbf{p}_1$  je pro každé dvě mapy  $\mathbf{p}_1 : \mathcal{O}_1 \rightarrow S_1$ ,  $\mathbf{p}_2 : \mathcal{O}_2 \rightarrow S_2$  hladé zobrazením otevřených podmnožin  $\mathbb{R}^2$ .

Označme  $G$  matici první fundamentální formy  $\mathbf{p}_1$  a  $\tilde{G}$  matici první fundamentální formy  $f \circ \mathbf{p}_1$

- **isometrické**

- pokud zachovává délku křivek
- délka  $\mathbf{c}(t)$  je stejná jako délka  $f(\mathbf{c}(t))$
- $G = \tilde{G}$

- **konformní**

- pokud zachovává úhly mezi křivkami
- pro každé dvě křivky je úhel mezi  $\mathbf{c}(t)$  a  $\tilde{\mathbf{c}}(\tilde{t})$  stejný jako úhel mezi  $f(\mathbf{c}(t))$  a  $f(\tilde{\mathbf{c}}(\tilde{t}))$
- $G = \lambda \tilde{G}$ , kde  $\lambda$  je kladná funkce na  $\mathcal{O}$

- **zachovává velikosti ploch**

- pokud je velikost každé plochy  $\tilde{S} \subset S_1$  stejná jako velikost plochy  $f(\tilde{S})$
- $\det G = \det \tilde{G}$

**Isometrické plochy** - existuje isometrický difeomorfismus mezi nimi.

**Přímková plocha** - mějme dānu řídící křivku  $\mathbf{c}(u)$  a řídící směr  $\mathbf{a}(u)$ , které jsou pro každé  $u$  lineárně nezávislé, přímková plocha je pak vyjádřena jako  $\mathbf{p}(u, v) = \mathbf{c}(u) + v\mathbf{a}(u)$ .

**Gaussova křivost**

$$K = \kappa_1 \kappa_2 = \frac{h_{11}h_{22} - h_{12}^2}{g_{11}g_{22} - g_{12}^2} = \frac{\det H}{\det G}$$

**Střední křivost**

$$H = \frac{\kappa_1 + \kappa_2}{2} = \frac{h_{11}g_{22} - 2h_{12}g_{12} + h_{22}g_{11}}{2(g_{11}g_{22} - g_{12}^2)}$$

**Rozvinutelnā plocha** má nulovou Gaussovu křivost.

**Přiklady**

1. Napište izometrii mezi kuželem  $\mathbf{p}(u, v) = [u \cos v, u \sin v, u]$ ,  $u \in \mathbb{R}^+, v \in (0, 2\pi)$  a rovinou. (0,5 bodu)
2. Uvažujme mapu helikoidu  $\mathbf{p}_1(u, v) = [\cosh u \cos v, \cosh u \sin v, u]$  a katenoidu  $\mathbf{p}_2(u, v) = [u \cos v, u \sin v, v]$ ,  $u \in \mathbb{R}, v \in (0, 2\pi)$ . Je zobrazení  $\mathbf{p}_1(u, v)$  na  $\mathbf{p}_2(\sinh u, v)$  izometrie? (0,5 bodu)
3. Ukažte, že stereografická projekce je konformní zobrazení. (0,5 bodu)
4. Ukažte, že kruhová inverze je konformní zobrazení. (0,5 bodu)
5. Mějme sfēru s mapou  $\mathbf{p}(u, v) = [\cos u \cos v, \sin u \cos v, \sin v]$ ,  $u \in (0, 2\pi)$ ,  $v \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$  a rovinu s mapou  $\tilde{\mathbf{p}}(u, v) = [u, h(v), 0]$ , kde  $h'(v) \neq 0$ . Jak je nutné zvolit  $h(v)$ , aby bylo zobrazení dané rovností parametrů ze sfēry do roviny zachovávalo velikost ploch? (0,5 bodu)
6. Mějme sfēru s mapou  $\mathbf{p}(u, v) = [\cos u \cos v, \sin u \cos v, \sin v]$  a rovinu s mapou  $\tilde{\mathbf{p}}(u, v) = [h(v) \cos u, h(v) \sin u, -1]$ ,  $u \in (0, 2\pi)$ ,  $v \in (-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2})$  tak, že  $f \cdot f' \neq 0$ . Jak je nutné zvolit  $h(v)$ , aby zobrazení sfēry do roviny

- (a) bylo konformní? (0,5 bodu)  
 (b) zachovávalo velikost ploch? (0,5 bodu)

7. Ukažte, že Mercatorova projekce ze sféry do roviny daná

$$f : \mathbf{p}(u, v) = [\cos u \cos v, \sin u \cos v, \sin v] \rightarrow \left[ u, \frac{1}{2} \ln \left( \frac{1 + \sin v}{1 - \sin v} \right) \right] = \tilde{\mathbf{p}}(u, v)$$

je konformní zobrazení. (0,5 bodu)

8. Dokažte, že Mercatorova projekce nezachovává velikosti ploch. Pro lepší zapamatování tohoto faktu můžete vyřešit „Mercator puzzle“

<http://gmaps-samples.googlecode.com/svn/trunk/poly/puzzledrag.html> (0,5 bodu)

9. [C] Ukažte, že hyperbolický paraboloid  $z = x^2 - y^2$  je přímkovou plochou generovanou dvěma různými třídami přímek. Je hyperbolický paraboloid  $z = xy$  přímková plocha? (0,5 bodu)
10. Najděte parametrizaci plochy tečen dané křivky  $\mathbf{c}(t)$ ,  $t \in I$ , za jakých podmínek je plocha tečen regulární? Jaká je její první fundamentální forma? (1 bod)
11. Najděte plochu tečen a její atlas pro šroubovici  $(a \cos t, a \sin t, bt)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ . Načrtněte ji a nalezněte její 1. fundamentální formu. (0,5 bodu)
12. Pro plochu tečen s řídicí křivkou  $\mathbf{c}(t)$  ukažte, že v každém bodě površky  $t = \text{konst.}$  má plocha stejnou normálu. (0,5 bodu)
13. Jsou plocha tečen šroubovice a rovina izometrické? Pokud ano, najděte hledanou izometrii. (0,5 bodu)
14. Přímkovou plochu tvořenou přímkami protínajícími dané dvě křivky  $\mathbf{c}_1$  a  $\mathbf{c}_2$  a rovnoběžnými s danou rovinou  $\rho$  nazveme **konoid**. Najděte atlas plochy dané

- (a) osou  $z$ , šroubovicí  $[\cos t, \sin t, t]$ ,  $t \in (0, 2\pi)$  a rovinou  $xy$ , (0,5 bodu)  
 (b) přímkou  $[x, 0, 1]$ ,  $x \in \mathbb{R}$ , kružnicí  $x^2 + y^2 = 1$  a rovinou  $yz$ . (0,5 bodu)

15. Určete první a druhou základní formu plochy nějaké mapy elipsoidu  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ . Určete Gaussovu a střední křivost v bodě  $[a, 0, 0]$ . (1 bod)

16. Určete Gaussovu a střední křivost pro dvě různé mapy paraboloidu  $z = a(x^2 + y^2)$  pro  $a > 0$ :

- $\mathbf{p}_1(u, v) = [u, v, a(u^2 + v^2)]$ ,  $u, v \in \mathbb{R}$  a
- pro mapu vzniklou rotací křivky  $\mathbf{c}(t) = [t, 0, at^2]$ ,  $t \in \mathbb{R}$  okolo osy  $z$ .

Výsledek interpretujte. (1 bod)

17. Určete hlavní křivosti na rotační ploše. Jaká je podmínka, aby Gaussova křivost byla konstantní? Vymenujte plochy s konstantní Gaussovou křivostí  $K = -1, 0, 1$ . (1 bod)

18. Určete Gaussovu křivost obecné přímkové plochy, ukažte, že nikdy není kladná. (0,5 bodu)

19. Vypočtěte Gaussovu křivost pseudosféry s mapou

$$\mathbf{p}(u, v) = [e^{-u} \cos v, e^{-u} \sin v, \int_0^u \sqrt{1 - e^{-2t}} dt].$$

(0,5 bodu)

20. Určete funkci  $f(t)$  tak, aby byla plocha s mapou  $\mathbf{p}(u, t) = [f(t) - 2u, tf(t) - 2tu, u + ut^2]$  rozvinutelnou. (0,5 bodu)

21. Je dána plocha  $S_1$  a  $S_2 = S_1 + aN$ , kde  $a \in \mathbb{R}^+$  a  $N$  je jednotkový vektor normály plochy  $S_1$ . Kdy je zobrazení plochy  $S_1$  na  $S_2$  dané rovností parametrů konformní? (1 bod)
22. Ukažte, že přímkovou plochou s nulovou střední křivostí je kromě roviny pouze plocha hlavních normál šroubovice. (1 bod)
23. Ukažte, že rotační plochou s nulovou střední křivostí je kromě roviny pouze katenoid (plocha vzniklá rotací řetězovky). (1 bod)